

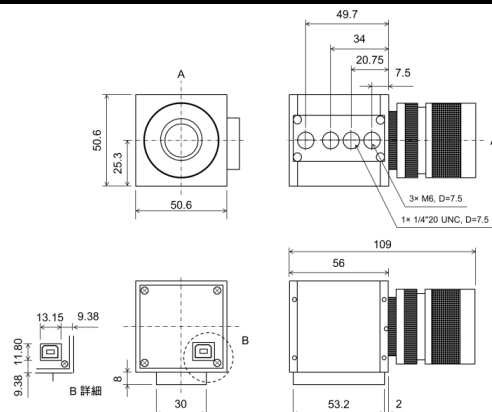
E

HI-LAND

USB2.0 カメラ



【寸法概略図】



品名	E		
センサ	1/4inch CCD Monochrome VGA(640×480)		
フィルタ	視感度補正フィルタ		
インターフェイス	USB2.0		
	供給電圧	DC 4.5 ~ 5.5V	
	消費電流	約 500 mA (DC 5V)	
外形寸法	H:50.6×W:50.6×L:100.8 (6mm Lens 装着時)		
重量	355g(6mm Lens 装着時)		
使用環境	動作環境温度/湿度	-5~45℃	20~80%結露無きこと
	保存環境温度/湿度	-20~60℃	20~95%結露無きこと
測定輝度範囲	0.5~30,000 cd/m ² (絞り F4, F5.6 時)※1		
測定輝度精度	±3%以内(10cd/m ²)		
測定輝度再現性	±1%以内		

※1 標準輝度調整時の計測条件となります

※ 測定輝度範囲は、選定するカメラ及びレンズ、測定対象物により異なる場合があります

レンズ選定

測定距離 1,000 mm

焦点距離	画角([水平]×[垂直])	撮像サイズ (mm)
2.2 mm	90° × 67°	2,000 × 1,320
4.0 mm	50° × 37°	930 × 660
6.0 mm	33° × 26°	590 × 460
Zoom Lens 12.5~75.0 mm	16° × 12°(12.5mm 時)	280 × 100

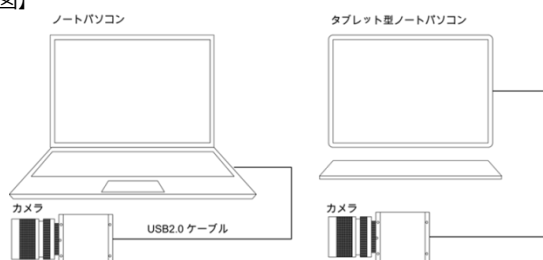
※ 画角は測定距離で実測した水平距離から算出しています

製品構成

【収納イメージ】

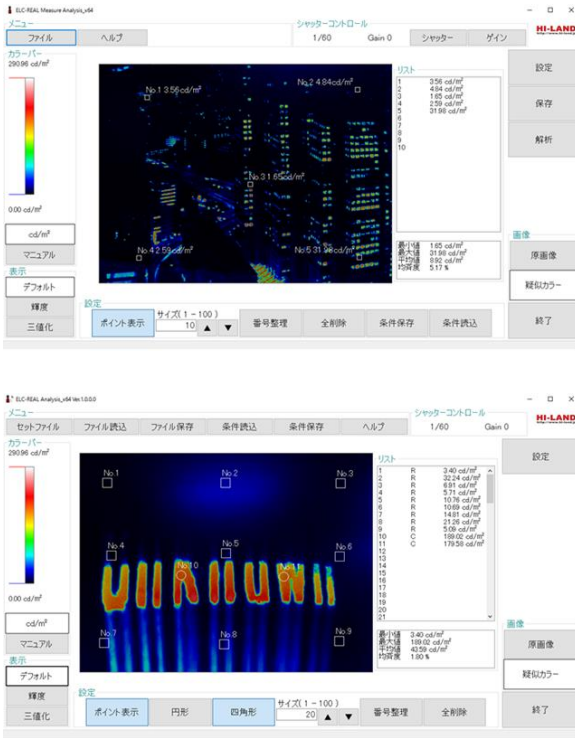


【ブロック図】



システム

ELC-REAL Measure Analysis リアル輝度二次元輝度計測解析システム



標準計測解析システム

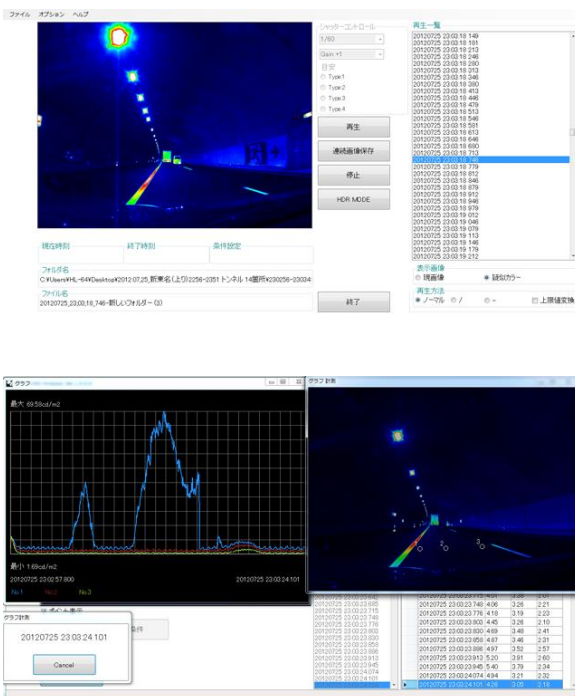
CPU	Intel® CORE™ i5 Memory8GB 以上(推奨)
解像度	WXGA(1,280×768)
OS	Microsoft Windows10® x86/x64
計測	リアル輝度計測※1
モニター	疑似カラー シャッタースピード上限値またはモニター内上限値 三値化 上限値,下限値,上限下限値内
解析	計測 四角形(最大 10 箇所) 解析 円形,四角形(最大 100 箇所)
解析結果	最小値, 最大値, 平均値, 均斉度(最小値/最大値*100[%])
切替表示	解析画面 専用ファイル読込による解析
データ出力	解析用専用ファイル、TEXT、CSV Microsoft Excel®

※1 リアル輝度計測は、モニター上で輝度解析できる仕様です

※ システム及び輝度調整は、カメラとレンズの組み合わせによる 1 対 1 構成となります

※ 追加システムで解析専用システムがあります。

ELF / ELF ROAD-Analysis 連続画像記録二次元輝度計測解析システム



標準計測解析システム

CPU	Intel® CORE™ i5 Memory8GB 以上(推奨)
解像度	FWXGA(1,366×768)
OS	Microsoft Windows10® x86/x64
計測専用	ELF
記録	7.5 f/s (1 データ約 300KB)
再生	原画像,疑似カラー,差分,除算
データ出力	解析用専用ファイル
解析専用	ELF ROAD-Analysis
解析設定	ポイント 円形 任意指定複数箇所 道路路面 路面分割点,路面ライン フリー矩形 任意指定複数箇所 グラフ解析 円形 任意指定複数箇所
解析結果	最小値, 最大値, 平均値, 均斉度
データ出力	解析用専用ファイル、TEXT,CSV Microsoft Excel®

※ システム及び輝度調整は、カメラとレンズの組み合わせによる 1 対 1 構成となります

※ ELF 連続画像記録と ELF-ROAD-Analysis 解析専用の 2 種類となります。

計測機器 機構装置

HI-LAND

設計/開発/販売/デモ/貸出/計測室